

OPTIMIZACION EN ESPACIOS NORMADOS

Nery Nieves

*A la memoria del amigo y maestro
Eugen Blum R.*

Resumen

*La teoría de dualidad en optimización lineal establece que
si el problema P tiene solución,
entonces P^* también posee solución y además $\inf P = \sup P^*$.*

*En este trabajo, se presentan resultados análogos
para problemas convexos en espacios normados.*

*Se sigue el enfoque unificado desarrollado por
R. T. Rockafellar.*

*Para los preliminares y demás detalles
se recomienda consultar [1], [3], [4].*

Introducción.

Al considerar un espacio normado \mathbf{V} y una función $F: \mathbf{V} \rightarrow \bar{\mathbf{R}}$, un problema de optimización se formula en la forma de un problema de minimización

$$P : \min \{F(u) : u \in \mathbf{V}\}$$

En el presente trabajo, F será una función convexa, propia e inferiormente semi continua y por tanto nos referiremos a P como un problema de optimización convexa o problema convexo.

R. T. Rockafellar al estudiar ciertos problemas de optimización, desarrolló -en la teoría de dualidad- un enfoque unificado que consiste en perturbar el problema primal P , y usando funciones conjugadas, formular el correspondiente problema dual P^* .

En este contexto se analiza el problema

$$P : \min \{J(u, \Lambda u) : u \in \mathbf{V}\}$$

donde $J: \mathbf{V} \times \mathbf{Y} \rightarrow \bar{\mathbf{R}}$ y Λ es un operador lineal continuo en $L(\mathbf{V}, \mathbf{Y})$, estudiado por R. Temam, el cual a su vez es una generalización de otros problemas investigados por R.T. Rockafellar y W.Fenchel.

Como caso particular se ve el problema Dirichlet.

1. Los problemas primal y dual.

Consideremos el espacio normado \mathbf{V} y su dual topológico \mathbf{V}^* . $(\mathbf{V}, \mathbf{V}^*)$ forman un sistema dual, donde \mathbf{V} y \mathbf{V}^* están colocados en dualidad por la bilineal \langle, \rangle dada por

$$\begin{aligned} \langle, \rangle : \mathbf{V} \times \mathbf{V}^* &\rightarrow \mathbf{R} \\ (u, u^*) &\rightarrow \langle u, u^* \rangle = u^*(u) \end{aligned}$$

llamada dualidad canónica entre \mathbf{V} y \mathbf{V}^* . De igual manera se considera el sistema dual $(\mathbf{Y}$ y $\mathbf{Y}^*)$.

En forma natural, se obtiene una dualidad entre $\mathbf{V} \times \mathbf{Y}$ y $\mathbf{V}^* \times \mathbf{Y}^*$ dada por

$$\begin{aligned} \langle, \rangle : (\mathbf{V} \times \mathbf{Y}) \times (\mathbf{V}^* \times \mathbf{Y}^*) &\rightarrow \mathbf{R} \\ ((u, p), (u^*, p^*)) &\rightarrow \langle (u, p), (u^*, p^*) \rangle = \langle u, u^* \rangle + \langle p, p^* \rangle \end{aligned}$$

Definición 1.1 Para la función $F: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{R}$, el problema de minimización P dado por el programa matemático

$$P : \min \{ F(u) : u \in \mathbf{V} \}$$

es llamado problema primal.

El número $\inf\{F(u): u \in \mathbf{V}\}$ es el valor del programa P y se denota por $\inf P$. Cualquier elemento $\bar{u} \in \mathbf{V}$ tal que $\inf P = F(\bar{u})$ se llama solución de P .

Ahora, sea $\Phi: \mathbf{V} \times \mathbf{Y} \rightarrow \bar{\mathbf{R}}$ una función sujeta a la condición siguiente

$$\Phi(u, 0) = F(u) \quad \forall u \in \mathbf{V}$$

Φ es función de perturbación de F .

En virtud de la definición de función conjugada se tiene

$$\Phi^*: \mathbf{V}^* \times \mathbf{Y}^* \rightarrow \bar{\mathbf{R}}$$

$$(u^*, p^*) \rightarrow \Phi^*(u^*, p^*) = \sup\{\langle u, u^* \rangle + \langle p, p^* \rangle - \Phi(u, p) : u \in \mathbf{V}, p \in \mathbf{Y}\}$$

El problema de maximización

$$P^*: \max \{ -\Phi^*(0, p^*) : p^* \in \mathbf{Y}^* \}$$

es llamado el problema dual de P con respecto a la función de perturbación Φ .

El número $\sup\{ -\Phi^*(0, p^*) : p^* \in \mathbf{Y}^* \}$ es el valor del programa P^* y se denota por $\sup P^*$. Cualquier elemento $\bar{p}^* \in \mathbf{Y}^*$ tal que $\sup P^* = -\Phi^*(0, \bar{p}^*)$ se llama solución de P^* .

Similarmente, se puede definir el problema bidual de P como

$$P^{**} : \min \{ \Phi^{**}(u, 0) : u \in \mathbf{V} \}$$

Observación 1.2

Después de la obtención de P^{**} , no se puede repetir el proceso de dualización. En efecto

$$P^{***} : \max \{ -\Phi^{***}(0, p^*) : p^* \in \mathbf{Y}^* \}$$

es el problema dual de P^{**} . Pero $\Phi^{***} = \Phi^*$, entonces se cumple que $P^{***} = P^*$ y los duales de orden superior de P se identifican con P^* o con P^{**} .

Qué relación existe, en general, entre P y P^* ?. Una primera relación es:

Proposición 1.3 $-\infty \leq \sup P^* \leq \inf P \leq +\infty$

Demostración: Por definición, se cumple que $\forall p^* \in \mathbf{Y}^*$

$$\Phi^*(0, p^*) = \sup \{ \langle p, p^* \rangle - \Phi(u, p) : u \in \mathbf{V}, p \in \mathbf{Y} \}$$

de aquí

$$\Phi^*(0, p^*) \geq \langle 0, p^* \rangle - \Phi(u, 0) = \Phi(u, 0) = -F(u) \quad \forall u \in \mathbf{V}, \forall p^* \in \mathbf{Y}^*,$$

es decir

$$-\Phi^*(0, p^*) \leq F(u) \quad \forall u \in \mathbf{V}, \forall p^* \in \mathbf{Y}^*$$

lo cual implica, obviamente, que

$$-\infty \leq \sup P^* \leq \inf P \leq +\infty.$$

En un espacio de Banach reflexivo \mathbf{V} , consideremos el programa convexo:

$$P: \min \{F(u) : u \in \mathbf{C}\}$$

con las siguientes condiciones:

\mathbf{CCV} es un subconjunto no vacío, convexo y cerrado.

$F: \mathbf{C} \rightarrow \bar{\mathbf{R}}$ una función convexa, propia e inferiormente semicontinua.

Se tiene el siguiente criterio de existencia de soluciones para el problema P .

Proposición 1.4 *Supongamos, adicionalmente, que:*

a) C es acotado

o

b) F es coercitiva en \mathbf{C} ; es decir, $F(u) \rightarrow +\infty$ cuando $\|u\| \rightarrow +\infty$ y $u \in \mathbf{C}$.

Entonces P tiene al menos una solución.

Si F es estrictamente convexa, entonces P tiene una única solución.

Para su demostración ver [3].

2. Los problemas normal y estable

Ahora, para cada $p \in \mathbf{Y}$, considérese el problema de minimización

$$P_p: \min \{ \Phi(u, p) : u \in \mathbf{V} \}$$

llamado el problema perturbado de P . Es claro que $P_0 = P$.

Sea $h: Y \rightarrow \mathbf{R}$ definida por

$$h(p) = \inf P_p = \inf \{\Phi(u,p): u \in \mathbf{V}\}.$$

Como $\Phi(u,0) = F(u)$, se tiene

$$h(0) = \inf \{\Phi(u,0): u \in \mathbf{V}\} = \inf \{F(u): u \in \mathbf{V}\} = \inf P.$$

Proposición 2.1

- a) Si Φ es convexa en $\mathbf{V} \times \mathbf{Y}$, entonces h es convexa en \mathbf{Y} .
- b) $h^*(p^*) = \Phi^*(0,p^*)$.
- c) $\sup P^* = h^{**}(0)$.

Ver [4] para la demostración

Observación 2.2

Puesto que $\inf P = h(0)$, la relación $\sup P^* \leq \inf P$ es equivalente a $h^{**}(0) \leq h(0)$.

Definición 2.3 Se dice que el problema P es normal si $h(0) \in \mathbf{R}$ y h es inferiormente semi continua (i.s.c) en el origen.

Ahora se estudiará la relación entre la normalidad del problema primal P y la normalidad del problema dual P^* . Asimismo, la relación entre normalidad y los valores de los problemas P y P^* .

Para indicar que la función F es convexa, propia e i.s.c en \mathbf{V} , usamos la notación $F \in \Gamma_0(\mathbf{V})$.

Proposición 2.4 Si $\Phi \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$, las tres condiciones siguientes son equivalentes:

- a) P es normal.
- b) P^* es normal.
- c) $-\infty < \sup P^* = \inf P < +\infty$.

Demostración:

a) \Rightarrow c)

Sea P normal y \bar{h} la regularización i.s.c de h , entonces

$$h^{**} \leq \bar{h} \leq h.$$

Por hipótesis, $\bar{h}(0) = h(0) \in \mathbf{R}$. Puesto que $\text{epi } \bar{h} = \overline{\text{epi } h}$ y h es convexa, se obtiene que \bar{h} es convexa e i.s.c y como $\bar{h}(0) \in \mathbf{R}$, \bar{h} no toma el valor $-\infty$. En consecuencia, $\bar{h} \in \Gamma_o(\mathbf{Y})$ y $\bar{h} = \bar{h}^{**}$.

Por propiedades de la función conjugada, se tiene

$$h^* = h^{***} \geq \bar{h}^* \geq h^*$$

de donde $h^* = \bar{h}^*$ y $h^{**} = \bar{h}^{**} = \bar{h}$. Por consiguiente,

$$\bar{h}(0) = h(0) = h^{**}(0) \quad \text{y} \quad \inf P = \sup P^* \in \mathbf{R}.$$

c) \Rightarrow a)

Por consiguiente $\inf P = \sup P^* \in \mathbf{R}$. Entonces $h(0) = h^{**}(0) \in \mathbf{R}$ y como $h^{**} \leq \bar{h} \leq h$, se obtiene que $\bar{h}(0) = h(0) \in \mathbf{R}$, lo cual implica que h es i.s.c en 0 y por tanto P es normal.

b) \Leftrightarrow c)

Como $\Phi \in \Gamma_o(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$, $P = P^{**}$ y se cumple P^* es normal

$$\Leftrightarrow \sup P^* = \inf P^{**} = \inf P.$$

Definición 2.5 Se dice que el problema P es estable si $h(0) \in \mathbf{R}$ y h es subdiferenciable en el origen.

Lema 2.6 El conjunto solución de P^* es $\partial h^{**}(0)$.

Proposición 2.7 Las dos condiciones siguientes son equivalentes:

- a) P es estable.
- b) P es normal y P^* tiene al menos una solución.

Demostración:

a) \Rightarrow b)

Si P es estable, entonces $h(0) \in \mathbf{R}$ y $\partial h(0) \neq \emptyset$. De aquí, $h(0) = h^{**}(0)$, lo cual implica que h es i.s.c en 0 y por tanto P es normal.

El conjunto solución de P^* es $\partial h^{**}(0) = \partial h(0) \neq \emptyset$ y por consiguiente P^* tiene al menos una solución.

b) \Rightarrow a)

Si P es normal, $h(0) = h^{**}(0) \in \mathbf{R}$ y si P^* tiene alguna solución,

$$\partial h^{**}(0) = \partial h(0) \neq \emptyset.$$

Esto implica que P es estable.

Proposición 2.8 Si $\Phi \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$, entonces las tres condiciones siguientes son equivalentes entre sí:

- a) P y P^* son normales y tienen al menos una solución.
- b) P y P^* son estables.
- c) P es estable y tiene al menos una solución.

Demostración:

a) \Leftrightarrow b)

Por la proposición anterior, P y P^* son estables $\Leftrightarrow P$ es normal y P^* tiene al menos una solución, y P^* es normal y $(P^*)^* = P$ tiene al menos una solución.

a) \Rightarrow b)

En particular P es normal, P y P^* tienen al menos una solución. Esto implica, por la proposición anterior, que P es estable y P tiene al menos una solución.

c) \Rightarrow a)

P es estable y tiene por lo menos una solución, entonces P es normal y tanto P como P^* tiene al menos una solución, luego P y P^* son normales y tienen al menos una solución.

Proposición 2.9(Criterio de estabilidad) Supongamos que Φ es convexa, $\inf P \in \mathbf{R}$ y que existe $u_0 \in \mathbf{V}$ tal que la función $\Psi: \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{R}$ definida por $\Psi(p) = \Phi(u_0, p)$, es finita y continua en $p=0$. Entonces P es estable.

Demostración: Se cumple que h es convexa y $h(0) \in \mathbf{R}$. Como Ψ es convexa y continua en $p = 0$, entonces existe una vecindad $V(0) \subset \mathbf{Y}$ tal que

$$\Phi(u_0, p) \leq M < +\infty \quad \forall p \in V(0).$$

Pero

$$h(p) = \inf \Phi(u, p) \leq \Phi(u_0, p) \leq M \quad \forall p \in V(0)$$

luego, h es continua en $p = 0$ y $\partial h(0) \neq \emptyset$. En consecuencia, P es estable.

3. Relaciones extremales

Ahora estableceremos resultados que indican las relaciones extremales que satisfacen las soluciones de P y P^* .

Proposición 3.1 Si P y P^* poseen soluciones y si $\inf P^* \in \mathbf{R}$, entonces todas las soluciones \bar{u} de P y \bar{p}^* de P^* satisfacen las relaciones de extremalidad

$$\Phi(\bar{u}, 0) + \Phi^*(0, \bar{p}^*) = 0$$

o

$$(0, \bar{p}^*) \in \partial\Phi(\bar{u}, 0).$$

Recíprocamente, si $\bar{u} \in \mathbf{V}$ y $\bar{p}^* \in \mathbf{Y}^*$, satisfacen las relaciones de extremalidad, entonces \bar{u} es una solución de P , \bar{p}^* es una solución de P^* e $\inf P = \sup P^* \in \mathbf{R}$.

Demostración: Se tiene que

$$\inf P = \Phi(\bar{u}, 0) = \sup P^* = -\Phi^*(0, \bar{p}^*)$$

luego

$$\Phi(\bar{u}, 0) + \Phi^*(0, \bar{p}^*) = 0 = \langle (0, \bar{p}^*), (\bar{u}, 0) \rangle$$

y esto equivale a

$$(0, \bar{p}^*) \in \partial\Phi(\bar{u}, 0).$$

Recíprocamente, sea

$$\Phi(\bar{u}, 0) + \Phi^*(0, \bar{p}^*) = 0$$

o sea $\Phi(\bar{u}, 0) = -\Phi^*(0, \bar{p}^*)$. Pero

$$\Phi(u, 0) \geq -\Phi^*(0, \bar{p}^*) \quad \forall u \in \mathbf{V}, \quad \forall p^* \in \mathbf{Y}^*$$

luego

$$\Phi(\bar{u}, 0) \geq \inf P \geq \sup P^* \geq -\Phi^*(0, \bar{p}^*) = \Phi(\bar{u}, 0)$$

y en consecuencia

$$\Phi(\bar{u}, 0) = \inf P = \sup P^* = -\Phi^*(0, \bar{p}^*).$$

Proposición 3.2 Supongamos que \mathbf{V} es un espacio de Banach reflexivo, $\Phi \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$, se cumple la condición de estabilidad y que

$$\lim_{\|u\| \rightarrow +\infty} \Phi(u, 0) = +\infty, \quad u \in \mathbf{V}$$

entonces P y P^* tienen soluciones, $\inf P = \sup P^*$ y se cumplen las relaciones extremales.

Demostración:

La función $F(u) = \Phi(u, 0)$ es convexa, propia y coercitiva en \mathbf{V} , luego P tiene al menos una solución.

Por el criterio de estabilidad, P es estable y en consecuencia, P es normal y P^* tiene al menos una solución, además $\inf P = \sup P^* \in \mathbf{R}$.

Como P y P^* poseen soluciones $\bar{u} \in \mathbf{V}$, $\bar{p}^* \in \mathbf{Y}^*$, $\inf P = \sup P^* \in \mathbf{R}$, entonces

$$\Phi(\bar{u}, 0) + \Phi^*(0, \bar{p}^*) = 0 \text{ o } (0, \bar{p}^*) \in \partial\Phi(\bar{u}, 0).$$

4. Aplicaciones

Caso 1

Dados los espacios normados \mathbf{V} , \mathbf{Y} , \mathbf{V}^* , \mathbf{Y}^* , consideremos el operador lineal continuo $\Lambda \in L(\mathbf{V}, \mathbf{Y})$ con transpuesta $\Lambda^* \in L(\mathbf{Y}^*, \mathbf{V}^*)$. Asimismo, asumiremos que la función $F: \mathbf{V} \rightarrow \mathbf{R}$, que será minimizada, puede escribirse como

$$F(u) = J(u, \Lambda u)$$

donde J es una función de $\mathbf{V} \times \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{R}$.

De esta manera, el problema primal P queda expresado en la forma

$$P: \min \{J(u, \Lambda u): u \in \mathbf{V}\}$$

Ahora, consideremos la función perturbadora $\Phi: \mathbf{V} \times \mathbf{Y} \rightarrow \mathbf{R}$ definida por

$$\Phi(u, p) = J(u, \Lambda u - p)$$

y determinemos el problema dual de P . Haciendo $q = \Lambda u - p$ para cada $u \in \mathbf{V}$, se verifica que

$$\begin{aligned} \Phi^*(0, p^*) &= \sup \{ \langle u, \Lambda^* u^* \rangle + \langle q, -p^* \rangle - J(u, q): u \in \mathbf{V}, q \in \mathbf{Y} \} \\ &= J^*(\Lambda^* p^*, -p^*) \end{aligned}$$

y el problema P^* puede formularse como

$$P^* : \max \{-J^*(\Lambda^* p^*, -p^*): p^* \in \mathbf{Y}^*\}.$$

Obsérvese que, si J es convexa, entonces Φ es convexa. Asimismo, si $J \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$, entonces $\Phi \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$.

Las aplicaciones de los resultados sobre normalidad, estabilidad, relaciones de extremalidad de las soluciones de P y P^* y la existencia de soluciones a nuestro caso especial, da lugar a las siguientes proposiciones.

Proposición 4.1 *Supongamos que Φ es convexa, $\inf P \in \mathbf{R}$ y que existe $u_0 \in \mathbf{V}$ tal que $J(u_0, \Lambda u_0) < +\infty$ y la función $J(u_0, \cdot)$ es continua en Λu_0 . Entonces P es estable, $\inf P = \sup P^*$ y P^* tiene al menos una solución.*

Proposición 4.2 *Las dos condiciones siguientes son equivalentes entre sí:*

a) \bar{u} es una solución del problema P , \bar{p}^* es una solución del problema P^* e $\inf P = \sup P^*$.

b) $\bar{u} \in \mathbf{V}$, $\bar{p}^* \in \mathbf{Y}^*$ satisfacen la relación de extremalidad

$$J(\bar{u}, \Lambda \bar{u}) + J^*(\Lambda^* \bar{p}^*, -\bar{p}^*) = 0$$

o equivalentemente

$$(\Lambda^* \bar{p}^*, -\bar{p}^*) \in \partial J(\bar{u}, \Lambda \bar{u}).$$

Teorema 4.3 *Sea \mathbf{V} un espacio de Banach reflexivo y $J \in \Gamma_0(\mathbf{V} \times \mathbf{Y})$. Supongamos que la condición de estabilidad se cumple y que*

$$\lim_{\|u\| \rightarrow +\infty} J(u, \Lambda u) = +\infty, u \in \mathbf{V}$$

entonces P y P^* tienen soluciones \bar{u} y \bar{p}^* , respectivamente, que satisfacen la relación de extremalidad e $\inf P = \sup P^*$.

Observación 4.4 El problema

$$P: \min \{ J(u, \Lambda u): u \in \mathbf{V} \}$$

fue estudiado por R. Temam.

Cuando $J(u, \Lambda u) = F(u) + G(\Lambda u)$ se tiene el problema

$$P: \min \{ F(u) + G(\Lambda u): u \in \mathbf{V} \}$$

que fue analizado por R.T. Rockafellar.

Si $\Lambda = \text{Identidad}$, el problema anterior adopta la forma particular

$$P: \min \{ F(u) + G(u); u \in \mathbf{V} \}$$

y fue estudiado por W. Fenchel.

Caso 2: El problema de Dirichlet

Sea $f \in L^2(\Omega)$ y $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ conjunto abierto regular. Se desea hallar una función u en algún espacio tal que

$$(1) \quad \begin{cases} -\Delta u = f & \text{en } \Omega \\ u = 0 & \text{en } \partial \Omega \end{cases}$$

La solución buscada es en el sentido generalizado.

La condición $u=0$, en $\partial \Omega$, puede ser sustituida por la condición $u \in H_0^1(\Omega)$ y la ecuación puede transformarse, a través de la identidad de Green, en

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v = \int_{\Omega} f v \quad \forall v \in H_0^1(\Omega).$$

De esta manera, el problema (1) puede formularse en la forma variacional siguiente

$$(2) \quad \begin{cases} \text{Hallar } u \in H_0^1(\Omega) \text{ tal que} \\ a(u, v) = \langle f, v \rangle \quad \forall v \in H_0^1(\Omega) \end{cases}$$

donde

$$a(u, v) = \sum \langle D_i u, D_i v \rangle_{L^2(\Omega)} \quad i = 1, \dots, n$$

$$\langle f, v \rangle = \int_{\Omega} f(x)v(x) dx$$

Se verifica que $a(u, v)$ es una bilineal continua y coercitiva en $H_0^1(\Omega)$. Además, se comprueba que $\|u\| = \sqrt{a(u, u)}$ es una norma equivalente a la norma de $H_0^1(\Omega)$.

Como $(H_0^1(\Omega), \| \cdot \|)$ es un espacio de Banach reflexivo, por el lema de Lax - Milgram, existe una única $\tilde{u} \in H_0^1(\Omega)$ tal que

$$a(\tilde{u}, v) = \langle f, v \rangle \quad \forall v \in H_o^1(\Omega).$$

Además, \tilde{u} es solución del problema

$$(3) \quad P: \min \left\{ \frac{1}{2} a(u, u) - \langle f, u \rangle : u \in H_o^1(\Omega) \right\}$$

Para construir el problema dual de P , tendremos en cuenta las siguientes consideraciones:

$$\begin{aligned} \mathbf{V} &= H_o^1(\Omega) & \mathbf{Y} &= L^2(\Omega)^n \\ \Lambda &= \nabla \\ \mathbf{V}^* &= H^{-1}(\Omega) = (H_o^1(\Omega))^* & \mathbf{Y}^* &= L^2(\Omega)^n \\ F(u) &= - \langle f, u \rangle \quad \forall u \in \mathbf{V} \\ G(p) &= \frac{1}{2} \int_{\Omega} |p(x)|^2 dx \quad \forall p \in \mathbf{Y} = L^2(\Omega)^n \end{aligned}$$

entonces el problema primal puede formularse como

$$P: \min \{ F(u) + G(\Lambda u) : u \in \mathbf{V} \}.$$

Ahora, como

$$F^*(u^*) = \sup \{ \langle u^* + f, u \rangle : u \in \mathbf{V} \} = \begin{cases} 0 & \text{si } u^* + f = 0 \\ +\infty & \text{en otro caso} \end{cases}$$

$$G^*(p^*) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |p^*(x)|^2 dx$$

el problema dual de P puede formularse de la siguiente manera:

$$P^* : \max \{ -F^*(\Lambda^* p^*) - G^*(-p^*) : p^* \in L^2(\Omega)^n \}$$

donde Λ^* es el operador divergencia, pues

$$\langle \Lambda^* p^*, u \rangle = \langle p^*, \Lambda u \rangle = \sum \langle p_i^*, D_i u \rangle = \langle -\sum D_i p_i^*, u \rangle \quad i = 1, \dots, n$$

esto es

$$\Lambda^* p^* = -\sum D_i p_i^* \quad i = 1, \dots, n.$$

Si eliminamos los p^* para los cuales $F^*(\Lambda^* p^*) = +\infty$, tenemos que

$$P^* : \max \{ -G^*(-p^*) : p^* \in L^2(\Omega)^n, \Lambda^* p^* + f = 0 \}$$

lo cual es equivalente a

$$P^* : \max \left\{ -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |p^*(x)|^2 dx : p^* \in L^2(\Omega)^n, \Lambda^* p^* = -f \right\}.$$

P y P^* satisfacen las hipótesis para la existencia de soluciones \bar{u} y \bar{p}^* , respectivamente. Sabemos que \bar{u} es única y como el funcional G^* es estrictamente convexo, la solución \bar{p}^* de P^* también es única. Además, se cumplen las relaciones extremales

$$\begin{aligned} F(\bar{u}) + F^*(\Lambda^* \bar{p}^*) &= \langle \Lambda^* \bar{p}^*, \bar{u} \rangle \\ G(\Lambda \bar{u}) + G^*(-\bar{p}^*) &= -\langle \bar{p}^*, \Lambda \bar{u} \rangle. \end{aligned}$$

De esta última relación, obtenemos

$$\int_{\Omega} |\nabla \bar{u}(x) + \bar{p}^*(x)|^2 dx = 0$$

lo cual implica que

$$\bar{p}^*(x) = -\nabla \bar{u}(x) \quad a.e \text{ en } \Omega.$$

Teorema 4.5 *El problema de Dirichlet en la forma del problema primal P admite el problema dual P^* . Tanto P como P^* tienen soluciones únicas \bar{u} y \bar{p}^* respectivamente, relacionadas por $\bar{p}^* = -\nabla \bar{u}$ y adicionalmente*

$$\sup P^* = \inf P.$$

Referencias

- [1] Barbu, V - Precupanu, Th.: Convexity and Optimization in Banach Spaces, Editura Academiei, Bucharest - Romania, 1986.
- [2] Brézis, H.: Análisis Funcional. Teoría y Aplicaciones, Alianza Editorial S. A., 1984.
- [3] Ekeland, I. - Temam, R.: Convex Analysis and Variational Problems, North Holland, 1976.

- [4] *Nieves, N.*: Análisis Convexo: Subdiferenciales, Función Conjugada, Dualidad. Tesis de Maestría - PUCP, Lima, 1990.
- : Elementos de Análisis Convexo, VIII Coloquio de Matemáticas, Chiclayo, 1990.
- [5] *Zeidler, E.*: Non Linear Functional Analysis and its Applications, Vol. III, Springer Verlag, 1985.